PAT-NO:

JP02002019929A

DOCUMENT-IDENTIFIER:

JP 2002019929 A

TITLE:

AUTOMATIC OPENING AND CLOSING TYPE STORAGE

SHELF

PUBN-DATE:

January 23, 2002

INVENTOR-INFORMATION:

NAME AZUMA, TOMOYUKI COUNTRY

N/A

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME N KE KK COUNTRY

N/A

APPL-NO:

JP2000208436

APPL-DATE:

July 10, 2000

INT-CL (IPC): B65G001/14, A47B081/00

ABSTRACT:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide an automatic opening and closing storage shelf easy to take out a part with no error of selecting it.

SOLUTION: The automatic opening and closing type storage shelf 1 provided

with a plural rows of storage boxes B each up and down and left and right is

devised to support each of the above storage boxes B free to rotate

horizontal axis, to provide each of the storage boxes to open by rotating

forward around the horizontal axis, to provide a revolving mechanism to rotate

each of the storage boxes B around the horizontal axis on each of the storage

boxes B and to open at least one of the storage boxes B corresponding

revolving mechanism by rotating them forward by actuating at least

3/22/05, EAST Version: 2.0.1.4

one optional
revolving mechanisms.

COPYRIGHT: (C) 2002, JPO

(19)日本国特許庁 (JP) (12) 公開特許公報 (A)

(11)特許出顧公閱番号 特開2002-19929 (P2002-19929A)

(43)公開日 平成14年1月23日(2002.1.23)

(51) Int.CL7

識別記号

ΡI

テーマコート*(参考)

B65G 1/14

A47B 81/00

B65G 1/14

K 3F022

A47B 81/00

審査請求 未請求 請求項の数3 OL (全 5 頁)

(21)出願番号

特職2000-208436(P2000-208436)

(22)出魔日

平成12年7月10日(2000.7.10)

特許法第30条第3項適用申請有り 2000年5月24日~27 日 株式会社日刊工業新聞社大阪支社主催の「テクノビ ア2000大阪」に出品

(71)出廣人 592127965

エヌケーイー株式会社

京都市西京区樫原畔ノ海道10番地の87

(72)発明者 東 知行

京都市伏見区羽東師菱川町366-1 エヌ

ケーイー株式会社伏見工場内

(74)代理人 100102060

弁理士 山村 害信

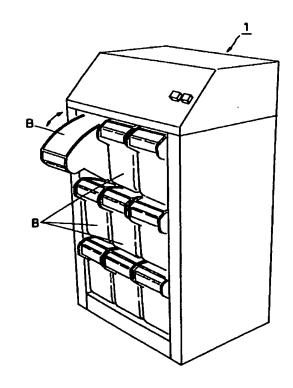
Fターム(参考) 3F022 FF01 MM01 MM03 MM11

(54) 【発明の名称】 自動開閉式収容棚

(57)【要約】

【課題】 部品の選択の誤りがなく、かつ、取り出し易 い自動開閉式収容棚を提供する。

【解決手段】 収容ボックスBを上下左右に各々複数列 設けた自動開閉式収容棚1であって、前記各収容ボック スBを水平軸線のまわりに回転自在に支持すると共に、 前記各収容ボックスが前記水平軸線のまわりに前方に向 って回転して開くように設け、前記各収容ボックスBを 前記水平軸線のまわりに回転させる回動機構を前記各収 容ボックスBごとに設け、任意の1以上の回動機構を作 動させて当該回動機構に対応する前記1以上の収容ボッ クスBを前方に回転させて開くことができるようにし た。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 収容ボックスを上下左右に各々複数列設 けた自動開閉式収容棚であって、

前記各収容ボックスを水平軸線のまわりに回転自在に支 持すると共に前記各収容ボックスが前記水平軸線のまわ りに前方に向って回転して開くように設け、

前記各収容ボックスを前記水平軸線のまわりに回転させ る回動機構を前記各収容ボックスごとに設け、

任意の1以上の回動機構を作動させて、当該回動機構に 対応する前記1以上の収容ボックスを前方に回転させて 10 いて収容ボックスBを開閉させる。 開くことができるようにした自動開閉式収容棚。

【請求項2】 請求項1において、

前記回動機構に駆動力を付与する1つの動力源を設け、 該動力源からの動力を前記回動機構に選択的に伝達させ る選択装置を前記回動機構ごとに設けた自動開閉式収容

【請求項3】 請求項2において、

前記選択装置は、前記動力源からの動力を前記回動機構 に伝達する伝達装置と前記回動機構との間を連結・解除 することを特徴とする自動開閉式収容棚。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、自動開閉式収容棚 に関する。

[0002]

【従来の技術】従来より、電気機器や電子機器などの組 み立て工程において、部品の組み付けは、作業台上に設 けた収容棚から部品を取り出し、該機器に取り付けるこ とで行なわれている。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】しかし、作業手順に従 って前記収容棚から部品を選択して取り出す必要がある ため、部品の選択間違いが生じ易い。また、部品の種類 に応じて、その都度前記収容棚の引出しを開けるなどの 動作が必要であり煩雑である。

【0004】本発明は前記従来の問題を解決するために なされたもので、その目的は、部品の選択の誤りがな く、かつ、取り出し易い自動開閉式収容棚を提供するこ とである。

[0005]

【課題を解決するための手段】前記目的を達成するため に、本発明の自動開閉式収容棚は、収容ボックスを上下 左右に各々複数列設けた自動開閉式収容棚であって、前 記各収容ボックスを水平軸線のまわりに回転自在に支持 すると共に、前記各収容ボックスが前記水平軸線のまわ りに前方に向って回転して開くように設け、前記各収容 ボックスを前記水平軸線のまわりに回転させる回動機構 を前記各収容ボックスごとに設け、任意の1以上の回動 機構を作動させて当該回動機構に対応する前記1以上の にした。

ている。

[0006]

【発明の実施の形態】以下、本発明の一実施形態を図面 にしたがって説明する。図1に示す自動開閉式収容棚1 の前面には、機器の組み立て作業に用いる部品が収容さ れる収容ボックスBが、上下左右に各々複数列設けられ ている。 前記自動開閉式収容棚1は、図6に示すパソコ ン (パーソナルコンピュータ) 10に接続されており、 後述するように、該パソコン10からの制御信号に基づ

2

【0007】つぎに、前記収容ボックスBの開閉機構に ついて説明する。

回動機構: 図2(a), (b) に示すように、自動開閉 式収容棚1内には、本体フレーム3が設けられている。 該本体フレーム3には、各収容ボックス毎に、摺動ガイ ド30が各々固定されている。 図3 (a) に示すよう に、該摺動ガイド30の前方の先端には、前記収容ボッ クスBが水平軸線C(図2(a))のまわりに回動自在 に支持されている。収容ボックスBの当該回転中心に 20 は、クランク41の一端が固定されている。一方、摺動 ガイド30の上部には、該摺動ガイド30上を前後方向 Xに摺動自在に設けられたスライダ40が設けられてい る。スライダ40の先端部のピン43は、前記クランク 41に設けられた摺動溝44に対し摺動自在に設けられ

【0008】前記摺動ガイド30、スライダ40および クランク41は収容ボックスBの回動機構を構成してい る。スライダ40が摺動ガイド30上を前方に摺動する と、該スライダ40の先端がクランク41内を摺動し、 30 クランク41が反時計回りに回動すると共に、収容ボッ クスBが回動して、図3(b)に示すように、収容ボッ クスBが前方に向って開く。 一方、 スライダ40が後方 に摺動すると、スライダ40の先端がクランク41内を 摺動し、クランク41が反時計回りに回動して、収容ボ ックスBが後方に向って閉じる。

【0009】伝達装置:つぎに、前記回動機構を動かす 動力源および伝達装置について説明する。 図4(b)に 示すように、前記本体フレーム3には複数本の雄ねじ2 1が回動自在に設けられている。該雄ねじ21の後方端 40 部にはプーリ20が設けられている。本体フレーム3の 上部にはモータ (動力源) Mが設けられており、該モー タMの出力軸には前記プーリ20が各々ベルトを介して 接続されている。 図4(a),(b)に示すように、前 記収容ボックスBの後方には、斜線で示す可動フレーム 2が設けられている。前記可動フレーム2には前記雄ね じ21に螺合する雌ねじが設けられている。前記モータ Mの回転でプーリ20に固定された雄ねじ21が回転す ると、図5に示すように、可動フレーム2が前後方向に 移動する.前記可動フレーム2は、後述する選択装置に 収容ボックスを前方に回転させて開くことができるよう 50 よって、前記回動機構との間を選択的に連結・解除され ることにより、モータMの動力を前記回動機構に伝え

【0010】選択装置: つぎに、前記選択装置について 説明する。 前記可動フレーム 2には、 電磁石によって可 動鉄心51を動かす直動形のアクチュエータであるソレ ノイド(選択装置)50が設けられている。 前記ソレノ イド50は前記スライダ40に対応する位置に複数個設 けられている。前記スライダ40には、図3に示すよう に、前記可動鉄心51に対応する位置に嵌合孔40aが 設けられている。

【0011】任意の前記可動鉄心51を選択的に突出さ せて嵌合孔40aに嵌合させることで、可動フレーム2 とスライダ40とが連結し、前記伝達装置と前記回動機 構とが選択的に連結される。一方、可動鉄心51を退避 させることで、可動フレーム2とスライダ40との連結 が解除される。

【0012】パソコン:図6 (a) に示すように、パソ コン10には、図示しないインターフェイスを介して、 前記自動開閉式収容棚1、表示器(ディスプレイ)1 4、キーボード15およびマウス16が接続されてい る。パソコン10はCPU11、ROM12およびRA M13を有している。前記RAM13には、当該組み立 てを行う機器の組立図、組立手順、生産計画および生産 実績などが記憶されていると共に、自動開閉式収容棚1 の制御プログラムが記憶される。また、前記RAM13 には、図6(b)のように、商品名に対し部品番号が記 憶されており、更に、図6 (c)のように、収容棚1の 棚番に対し、部品番号が記憶されており、商品名から開 くべき棚番を検索できるようになっている。

【0013】運用:つぎに、本自動開閉式収容棚1の運 30 用について説明する。オペレータが前記パソコン10に 所定の操作を行うと、当該組み立てを行う機器に関する 組立手順などが表示器14に表示される。一方、当該組 立手順に用いる部品が収容された収容ボックスBを指定 する制御信号が、パソコン10から自動開閉式収容棚1 に出力される。

【0014】前記自動開閉式収容棚1は、前記制御信号 を受信すると、当該制御信号で指定された収容ボックス Bに対応するソレノイド50の可動鉄心51を突出させ て、前記スライダ40の嵌合孔40aに嵌合させる。そ 40 の後、図4に示すモータMが回転を開始し、可動フレー ム2が前方に移動すると共に、スライダ40がクランク 41を回転させて、前記指定された収容ボックスBが前 方に回転して開く。オペレータは当該開いた収容ボック スBから部品を取り出し、表示器14に表示された組立 手順にしたがって機器に当該部品を取り付ける。

【0015】このように、表示器14に表示された組立 手順に従って、当該組立手順に用いる収容ボックスBの みが自動的に開くので、部品の選択の誤りが生じない。 また、収容ボックスBが自動的に開閉するので、オペレ 50 20: ブーリ (伝達装置)

ータが収容棚の引出しを開閉する必要ないから、作業効 率が向上する。さらに、収容ボックスBが前方に回転し て開くので、広い作業スペースを確保することができ る。

【0016】その後、オペレータがパソコン10に所定 の操作を行い、次の組立手順を表示器14に表示させる と、当該租立手順に用いる部品が収容された収容ボック スBを指定する制御信号がパソコン10から自動開閉式 収容棚1に出力される。自動開閉式収容棚1は前記制御 10 信号を受信すると、モータMを逆回転させ、可動フレー ム2を後方に移動させて、収容ボックスBが閉じる。そ の後、嵌合孔40aに嵌合していた可動鉄心51を退避 させると共に、当該制御信号で指定された収容ボックス Bに対応する可動鉄心51を突出させて嵌合孔40aに 嵌合させる。該嵌合後、可動フレーム2が前方に移動 し、当該制御信号に対応する収容ボックスBが開く

【0017】以上のとおり、図面を参照しながら好適な 実施形態を説明したが、当業者であれば、本明細書を見 て、自明な範囲で種々の変更および修正を容易に想定す 20 るであろう。たとえば、2以上の収容ボックスが一度に 開くようにしてもよい。この場合、パソコン操作の回数 が減るという利点がある。また、自動開閉式収容棚は必 ずしもパソコンに接続する必要はなく、たとえば、自動 開閉式収容棚に設けたスイッチを押す毎に所定の収容ボ ックスが順番に開くようにしてもよい。したがって、そ のような変更および修正は、請求の範囲から定まる本発 明の範囲内のものと解釈される。

[0018]

【発明の効果】以上説明したように、本発明によれば、 作業手順にしたがって、当該作業に用いる部品を収容し た収容ボックスのみが開くので、部品の選択の誤りが生 じない。また、収容ボックスが自動的に開閉するので作 **薬効率が向上する。さらに、収容ボックスが前方に回転** して開くので、前方に大きく突出する引出しなどがない から、広い作業スペースを確保することができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の一実施形態にかかる自動開閉式収容棚 を示す斜視図である。

【図2】同自動開閉式収容棚を示す正面断面図および側 面断面図である。

【図3】回動機構を示す側面図である。

【図4】自動開閉式収容棚を示す正面断面図および側面 断面図である。

【図5】可動フレームを示す機略斜視図である。

【図6】自動開閉式収容棚の制御構成を示す機略構成図 である。

【符号の説明】

1:自動開閉式収容棚

2:可動フレーム (伝達装置)

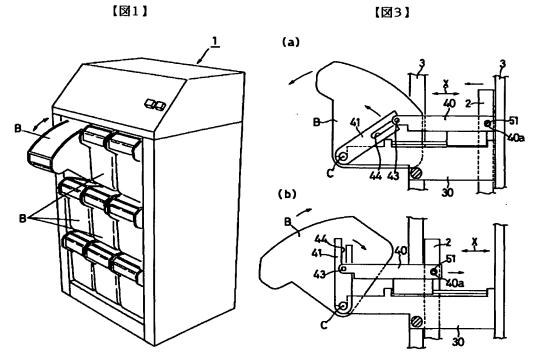
5

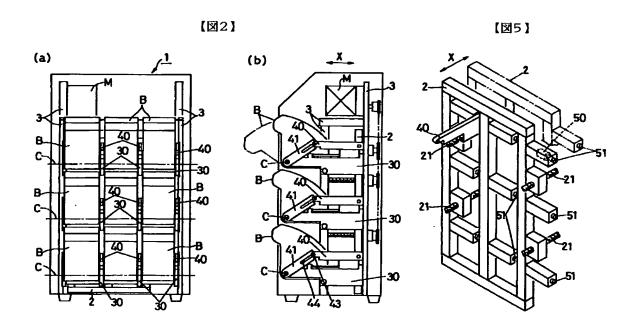
21:雄ねじ(伝達装置)

30:摺動ガイド(回動機構) 40:スライダ (回動機構) 41:クランク(回動機構)

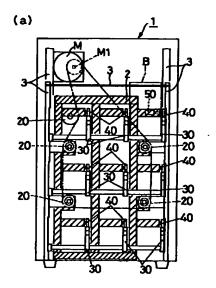
50: ソレノイド (選択装置)

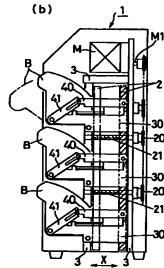
B:収容ポックス C:水平軸線 M:モータ



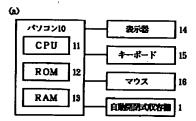


【図4】





【図6】



(P)

商品名	部品書号	部品書号	部品香号
表帝電話性! 表帝電話器![NP2120 NP2120	8W/231 BS/200	•••
<u> </u>	:	<u> </u>	:

(c)

柳	部品書号
1-1 1-2 1-3 :	NP2120 BW/231 : : BS/200